

Totally Integrated Automation Portal

Main [OB1]

Main Propiedades

General

Nombre	Main	Número	1	Tipo	OB
Idioma	KOP	Numeración	Automático		

Información

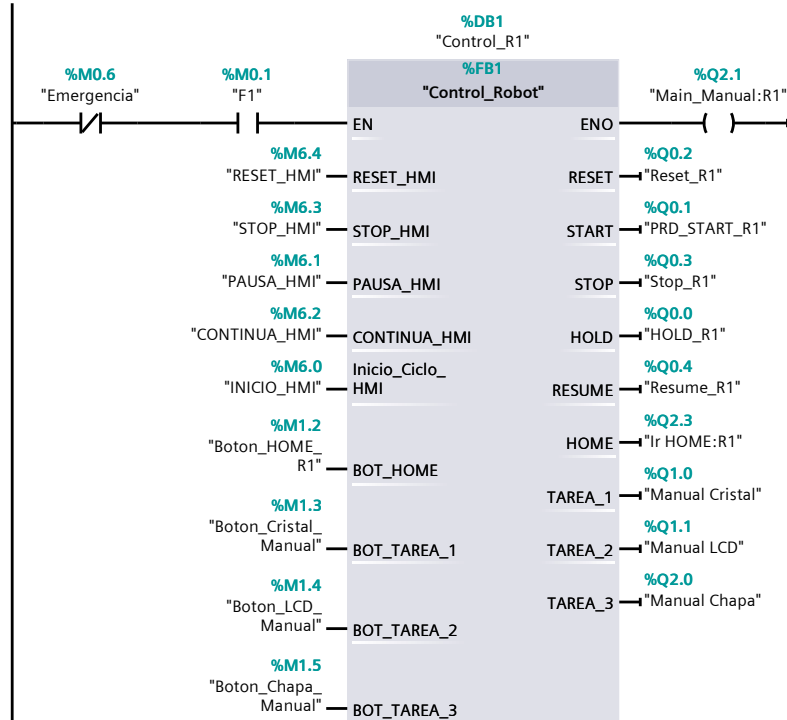
Título	"Main Program Sweep (Cycle)"	Autor		Comentario	
Familia		Versión	0.1	ID personalizado	

Nombre	Tipo de datos	Valor predet.
▼ Input		
Initial_Call	Bool	
Remanence	Bool	
Temp		
Constant		

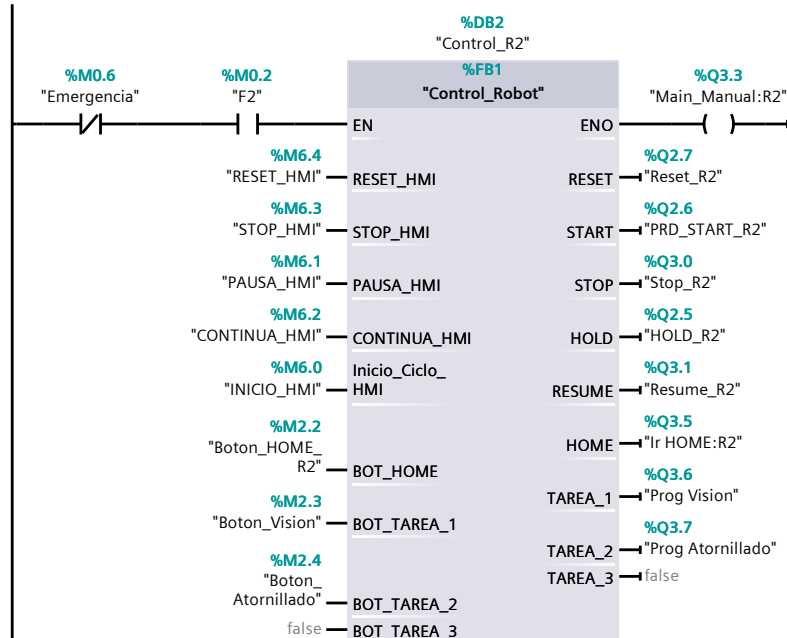
Segmento 1: Establece la velocidad de los robots

```
graph LR
    EM["%M0.6  
Emergencia"] -- NC --> MOVE
    subgraph MOVE_BLOCK [MOVE]
        EN[EN]
        ENO[ENO]
        IN[IN]
        OUT1[OUT1]
        OUT2[OUT2]
        OUT3[OUT3]
    end
    EM --> EN
    IN --> IN
    ENO --> HLine[ ]
    OUT1 --> MW110["%MW110  
Velocidad R1"]
    OUT2 --> MW120["%MW120  
Velocidad R2"]
    OUT3 --> MW130["%MW130  
Velocidad R3"]
```

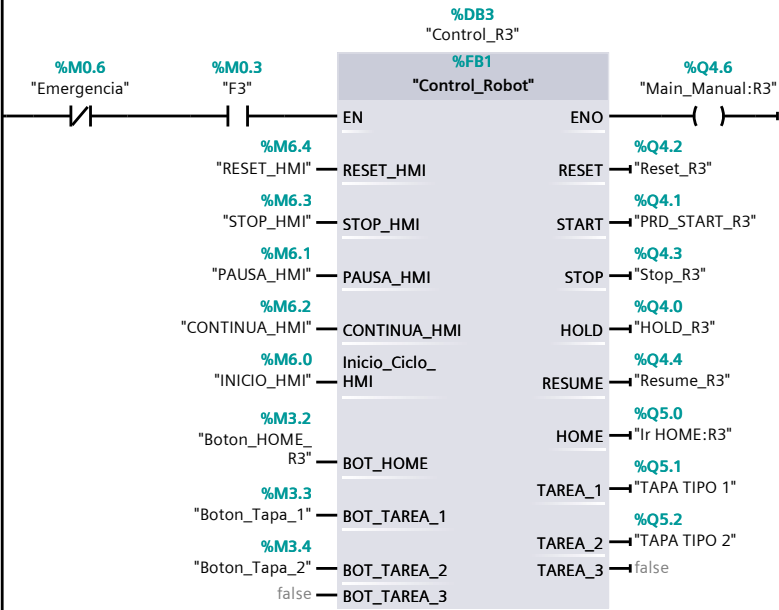
Segmento 2: Control individual de R1 desde HMI



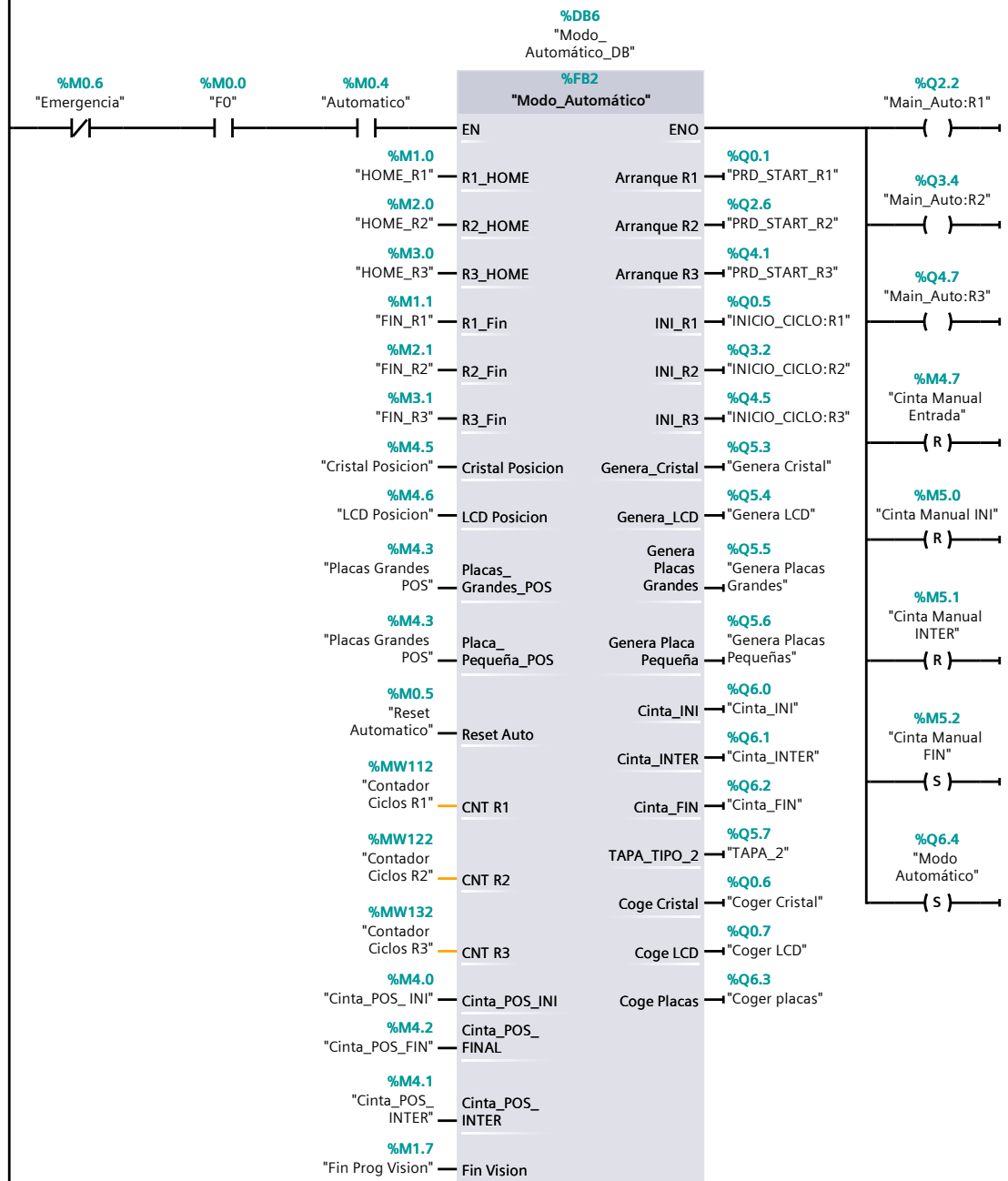
Segmento 3: Ventana Controlador R2



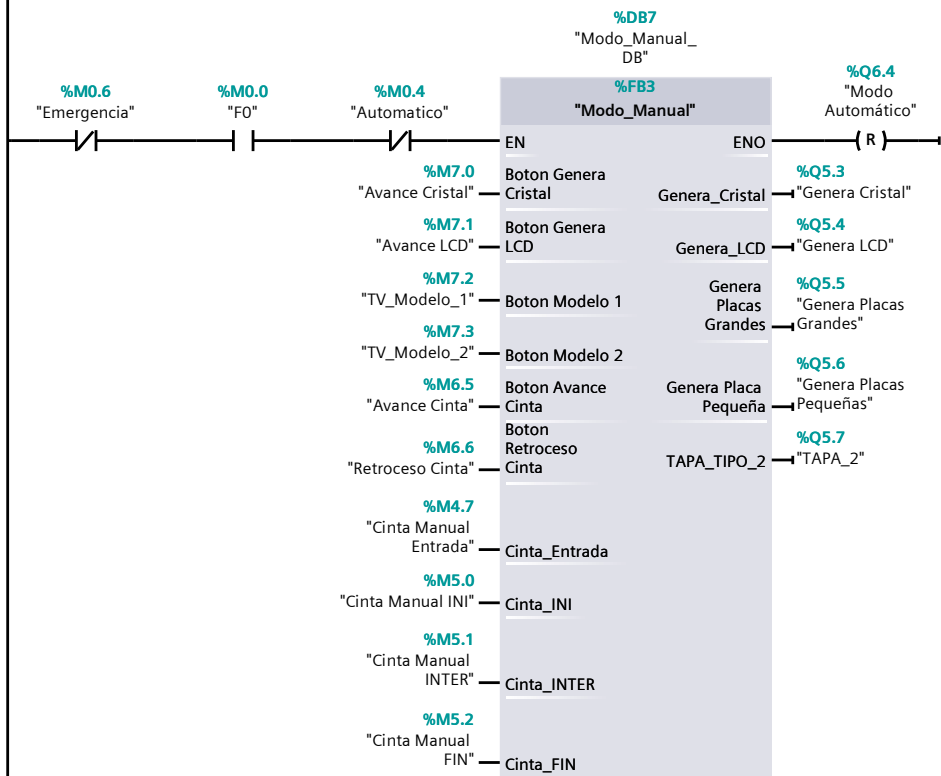
Segmento 4: Control individual de R3 desde HMI



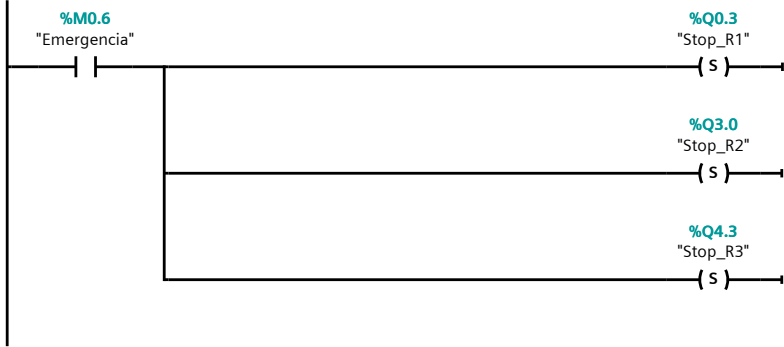
Segmento 5: Modo Automático



Segmento 6: Modo Manual



Segmento 7: Parada de emergencia



Segmento 8: Rearme de la instalación

