

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

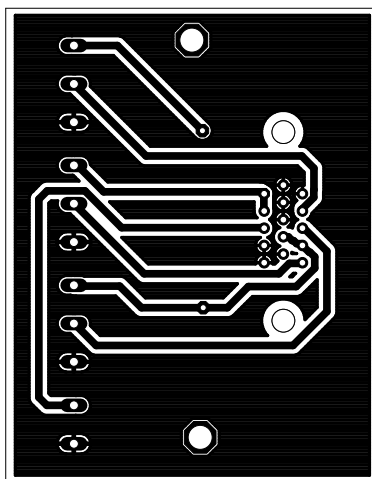
D

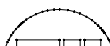
E

E

F

F



DISEÑADO: Roberto Jiménez Peralta		APROBADO: Roberto Jiménez Peralta		PLANO DE SOLDADURA		FECHA: 30/03/2017		ESCALA: 1:1	
<div><div>UNIVERSIDAD DE VALLADOLID ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA</div></div>				Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo					
				PROMOTOR: José Antonio Domínguez Vázquez				REV. 1	

1

4