

1

2

3

4

A

A

B

B

C

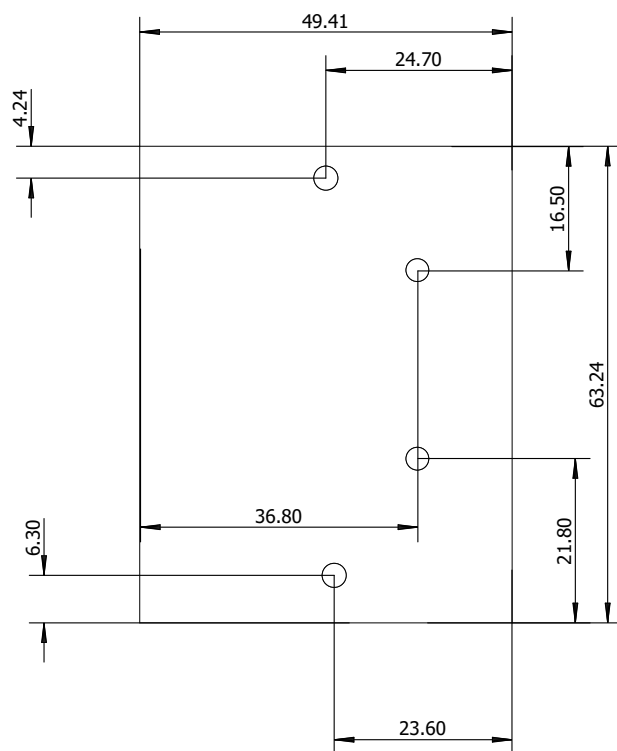
C

D

D

E

E



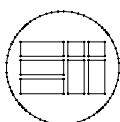
DISEÑADO:
Roberto Jiménez Peralta

APROBADO:
Roberto Jiménez Peralta

PLANO DE DIMENSIONES

FECHA:
30/03/2017

ESCALA:
1:1



UNIVERSIDAD DE VALLADOLID
ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES
DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA

Implementación de un control de tracción
2x2 en un vehículo prototipo

PROMOTOR:
José Antonio Domínguez Vázquez

REV.
1

PLANO:
1 de 7

1

4

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

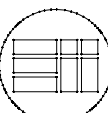
D

E

E

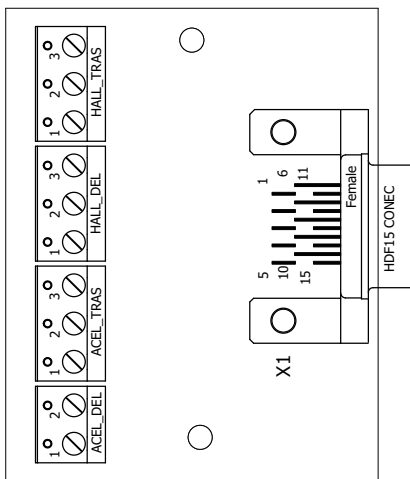
F

F

DISEÑADO: Roberto Jiménez Peralta		APROBADO: Roberto Jiménez Peralta		PLANO DE SERIGRAFIA		FECHA: 30/03/2017		ESCALA: 1:1	
<div></div> <div>UNIVERSIDAD DE VALLADOLID ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA</div>				Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo					
				PROMOTOR: José Antonio Domínguez Vázquez				REV. 1	

1

4



1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

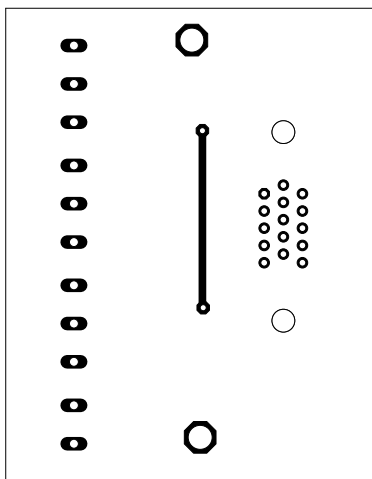
D

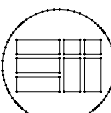
E

E

F

F



DISEÑADO: Roberto Jiménez Peralta		APROBADO: Roberto Jiménez Peralta		PLANO DE COMPONENTES		FECHA: 30/03/2017		ESCALA: 1:1	
<div></div> <div>UNIVERSIDAD DE VALLADOLID</div> <div>ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES</div> <div>DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA</div>				Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo					
				PROMOTOR: José Antonio Domínguez Vázquez				REV. 1	

1

4

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

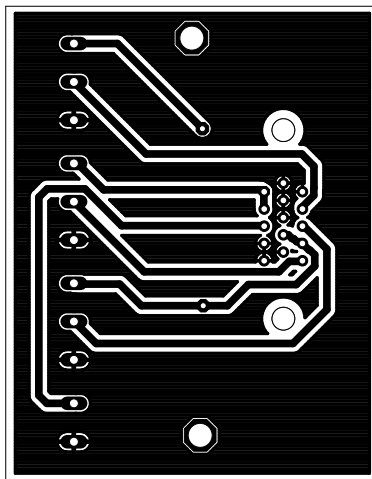
D

E

E

F

F



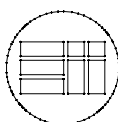
DISEÑADO:
Roberto Jiménez Peralta

APROBADO:
Roberto Jiménez Peralta

PLANO DE SOLDADURA

FECHA:
30/03/2017

ESCALA:
1:1



UNIVERSIDAD DE VALLADOLID
ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES
DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA

Implementación de un control de tracción
2x2 en un vehículo prototipo

PROMOTOR:
José Antonio Domínguez Vázquez

REV.
1

PLANO:
4 de 7

1

4

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

D

E

E

F

F

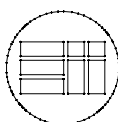
DISEÑADO:
Roberto Jiménez Peralta

APROBADO:
Roberto Jiménez Peralta

PLANO DE MASCARA DE SOLDADURA TOP

FECHA:
30/03/2017

ESCALA:
1:1



UNIVERSIDAD DE VALLADOLID
ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES
DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA

Implementación de un control de tracción
2x2 en un vehículo prototipo

PROMOTOR:
José Antonio Domínguez Vázquez

REV.
1

PLANO:
5 de 7

1

4

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

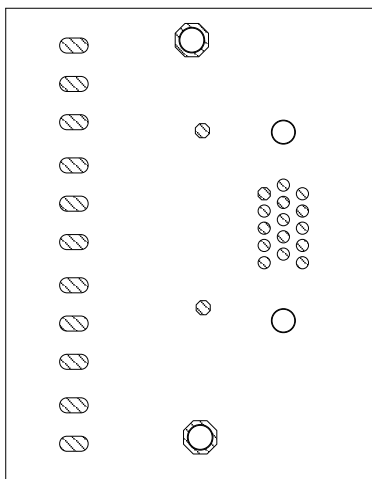
D

E

E

F

F



DISEÑADO: Roberto Jiménez Peralta		APROBADO: Roberto Jiménez Peralta		PLANO DE MASCARA DE SOLDADURA BOTTON		FECHA: 30/03/2017	ESCALA: 1:1
		UNIVERSIDAD DE VALLADOLID			Implementación de un control de tracción		
		ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES			2x2 en un vehículo prototipo		
		DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA			PROMOTOR: José Antonio Domínguez Vázquez	REV. 1	PLANO: 6 de 7

1

4

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

D

E

E

F

F

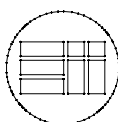
DISEÑADO:
Roberto Jiménez Peralta

APROBADO:
Roberto Jiménez Peralta

PLANO DE TALADRADO

FECHA:
30/03/2017

ESCALA:
1:1



UNIVERSIDAD DE VALLADOLID
ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES
DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA

Implementación de un control de tracción
2x2 en un vehículo prototipo

PROMOTOR:
José Antonio Domínguez Vázquez

REV.
1

PLANO:
7 de 7

1

4