

1

2

3

4

A

A

B

B

C

C

D

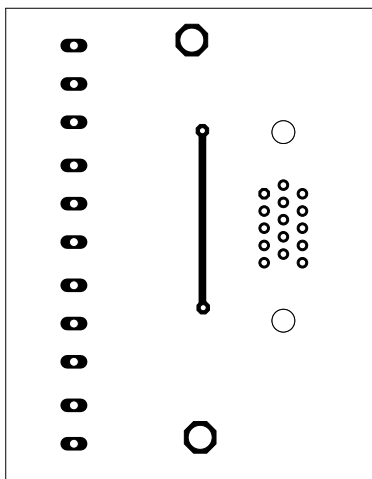
D

E

E

F

F



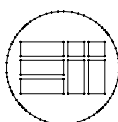
DISEÑADO:
Roberto Jiménez Peralta

APROBADO:
Roberto Jiménez Peralta

PLANO DE COMPONENTES

FECHA:
30/03/2017

ESCALA:
1:1



UNIVERSIDAD DE VALLADOLID
ESCUELA DE INGENIERIAS INDUSTRIALES
DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA

Implementación de un control de tracción
2x2 en un vehículo prototipo

PROMOTOR:
José Antonio Domínguez Vázquez

REV.
1

PLANO:
3 de 7

1

4