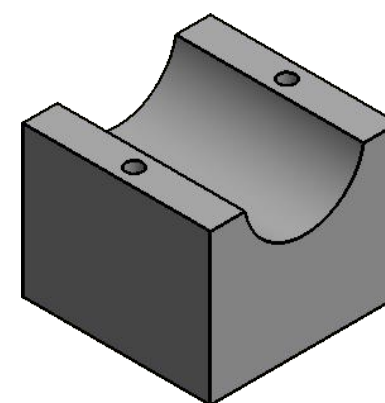
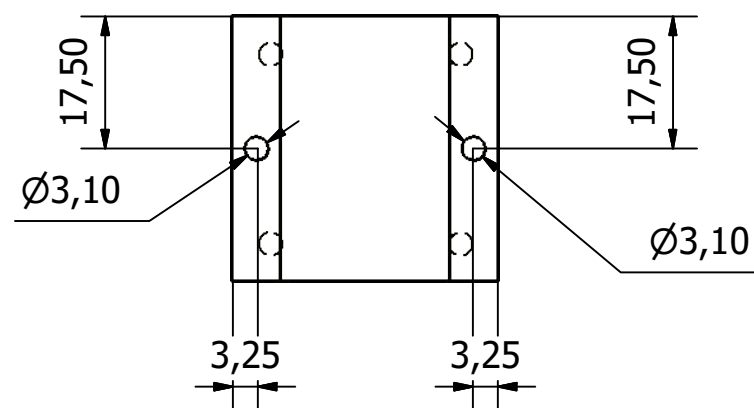
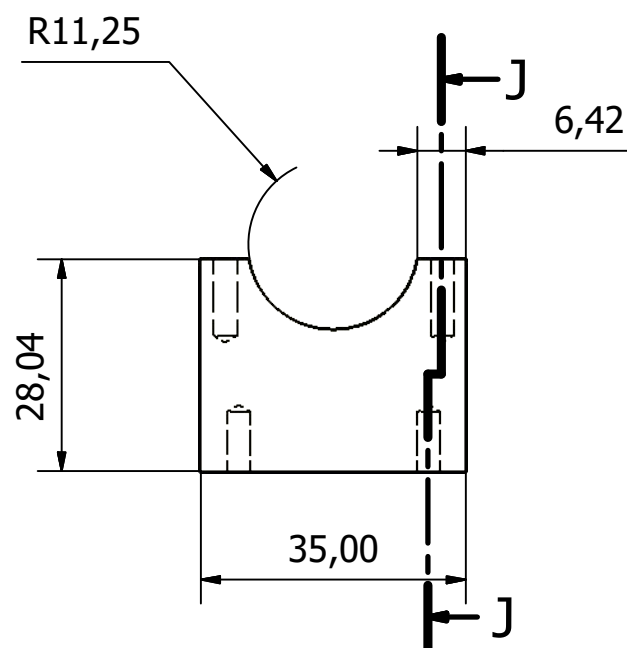
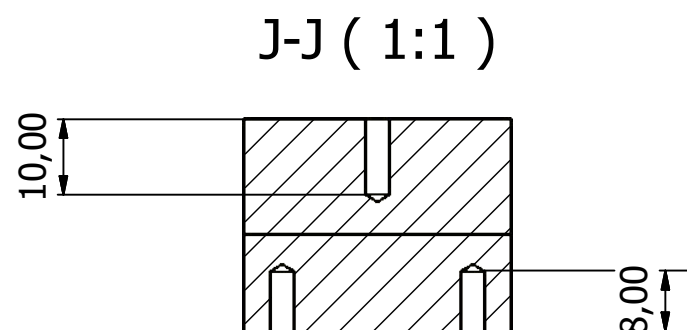
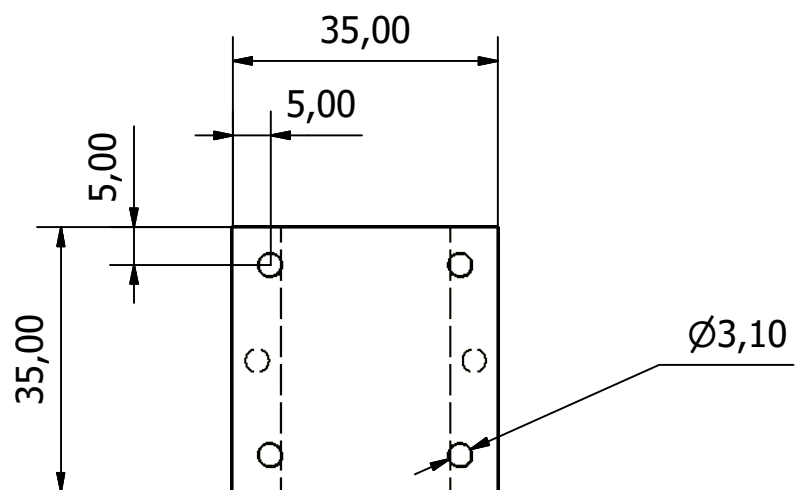
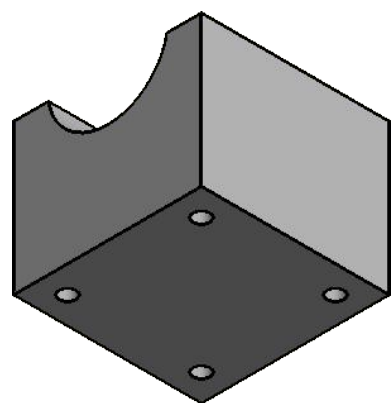

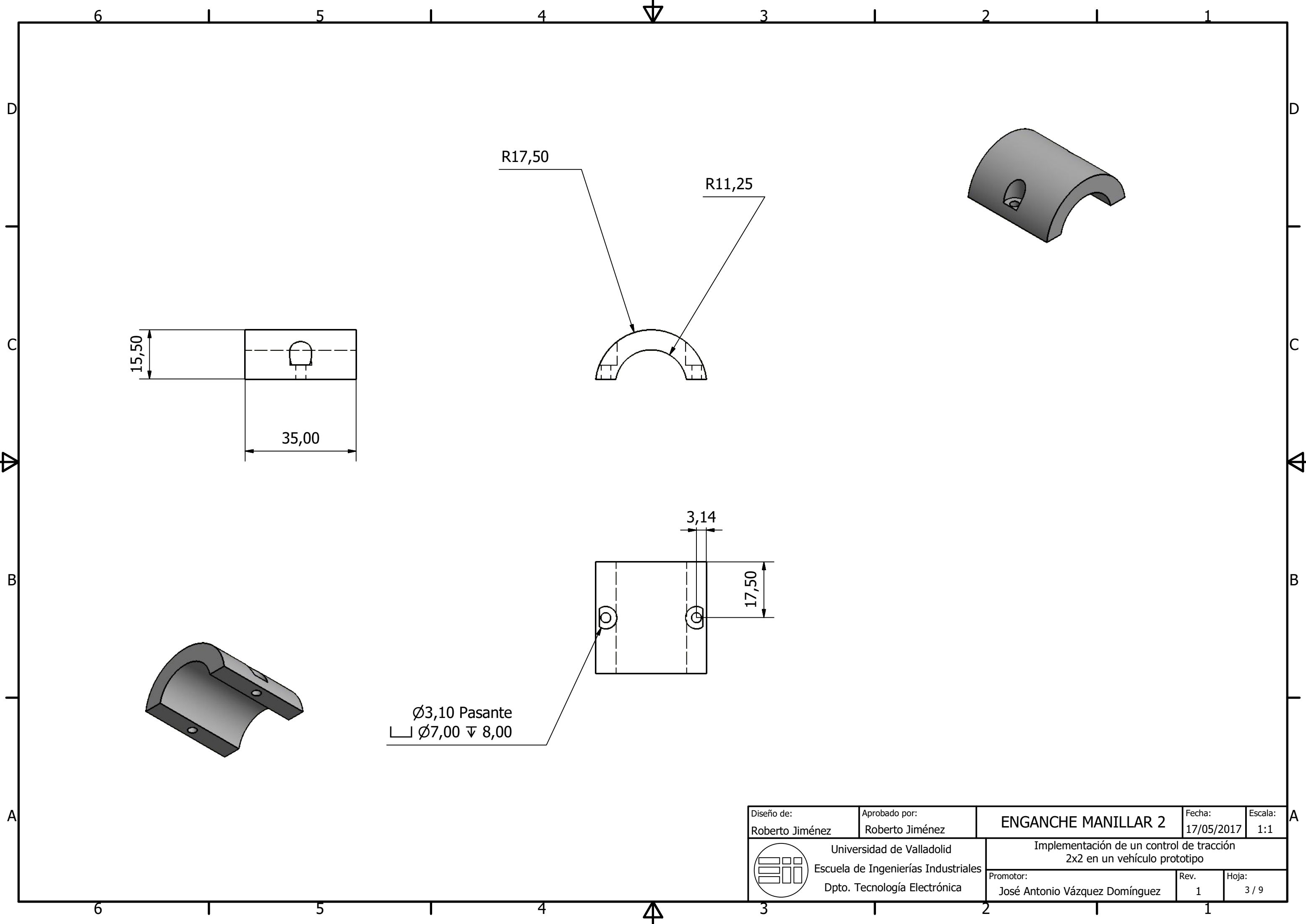



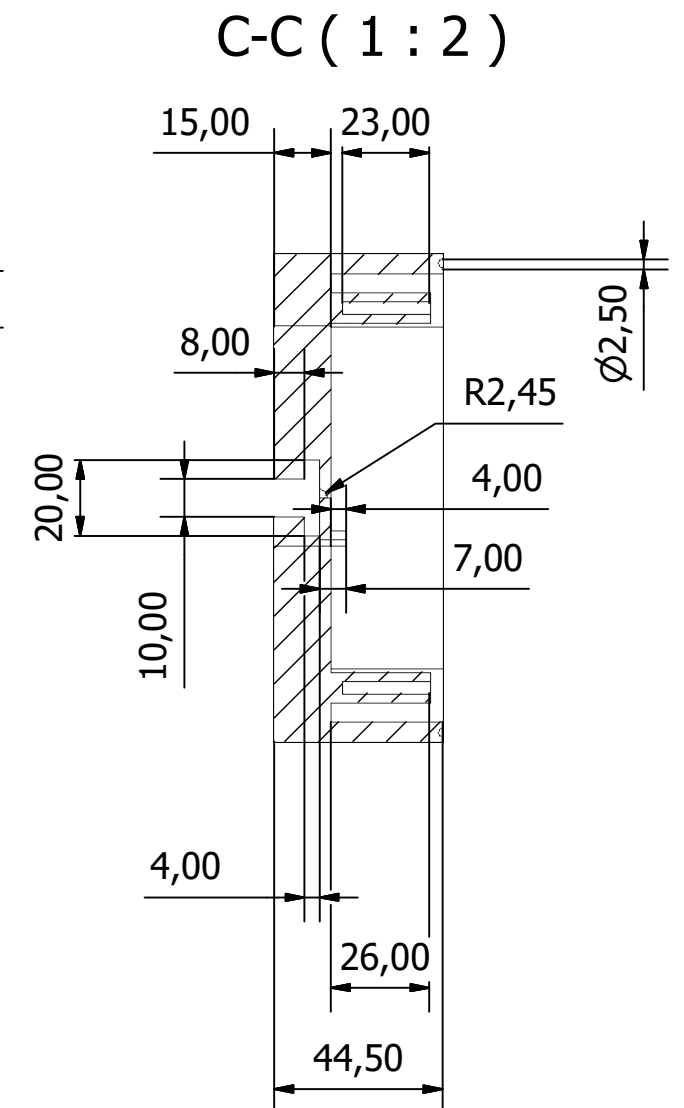
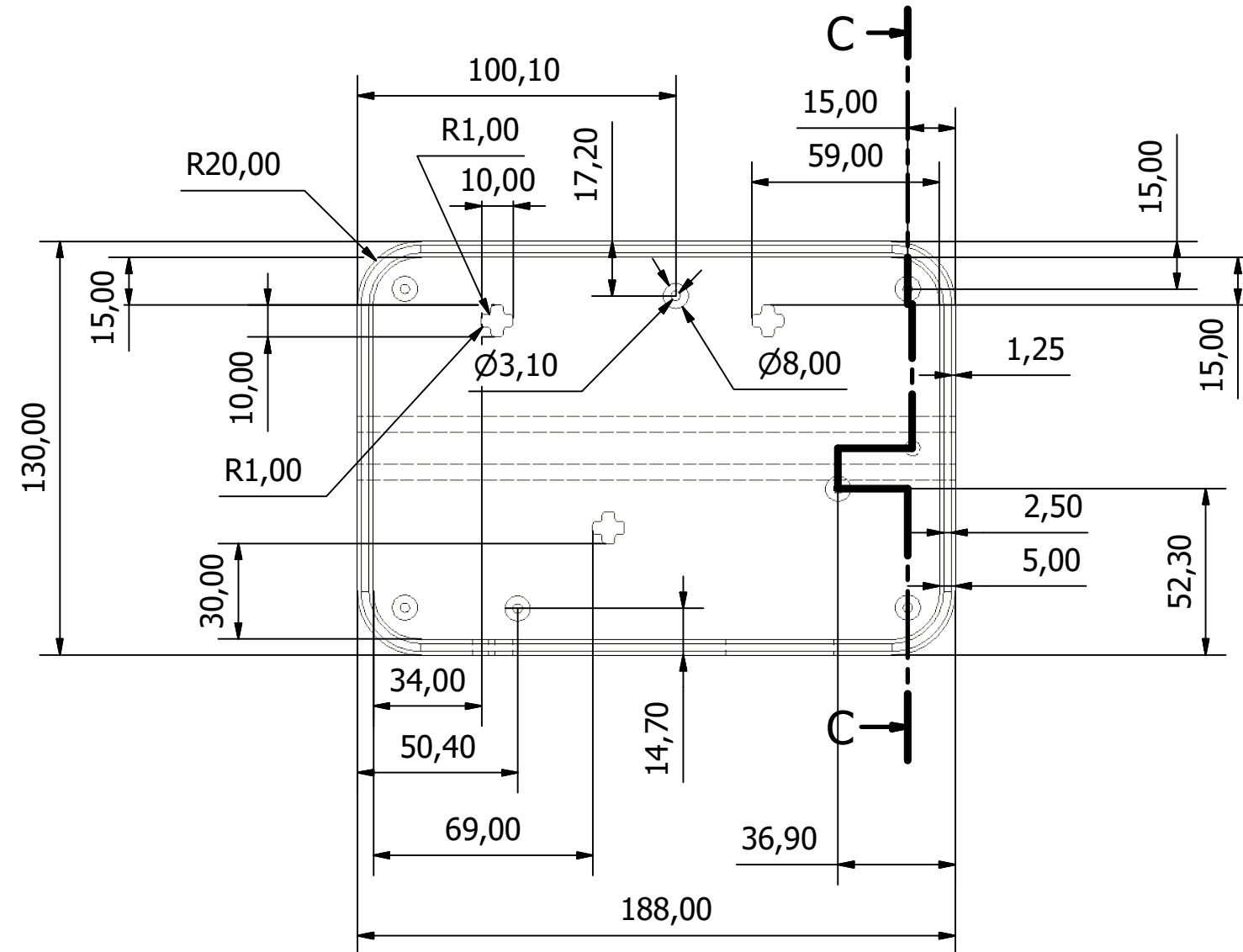
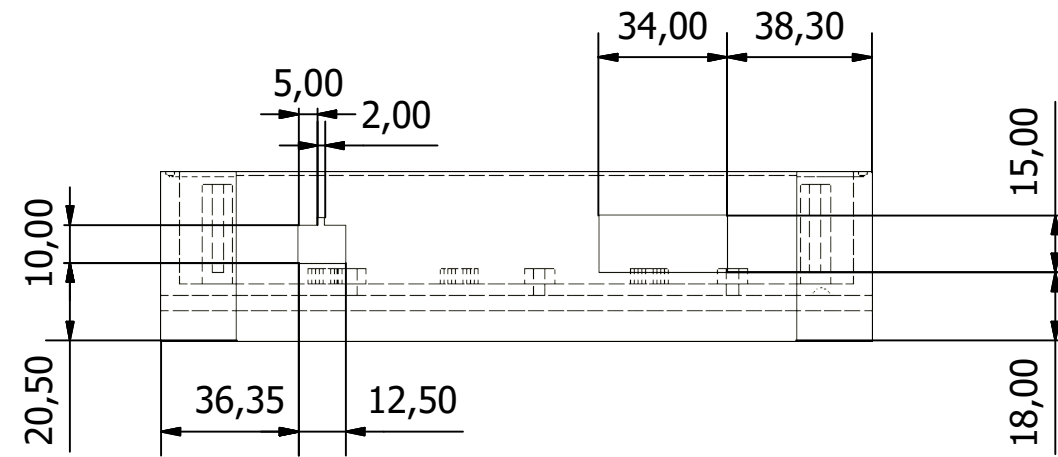
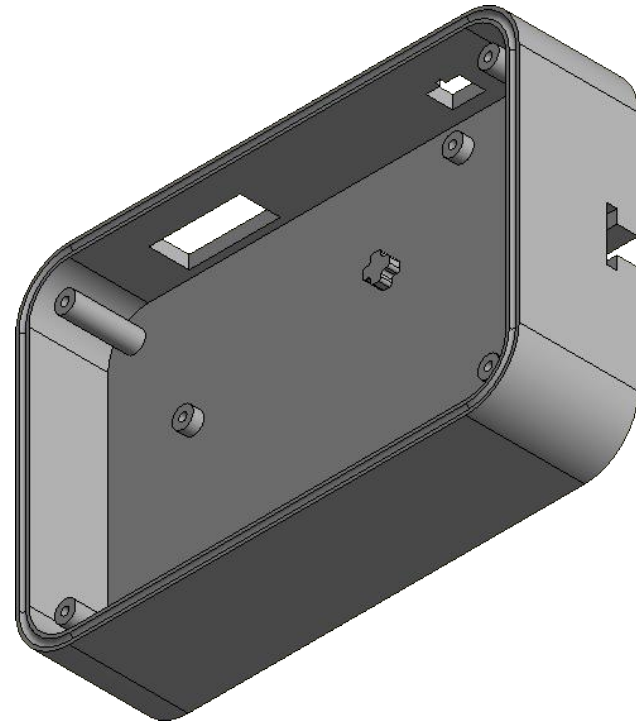
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	SOPORTE MANILLAR		Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo			
		Promotor: José Antonio Domínguez Vázquez	Rev. 1	Hoja: 1 / 9	




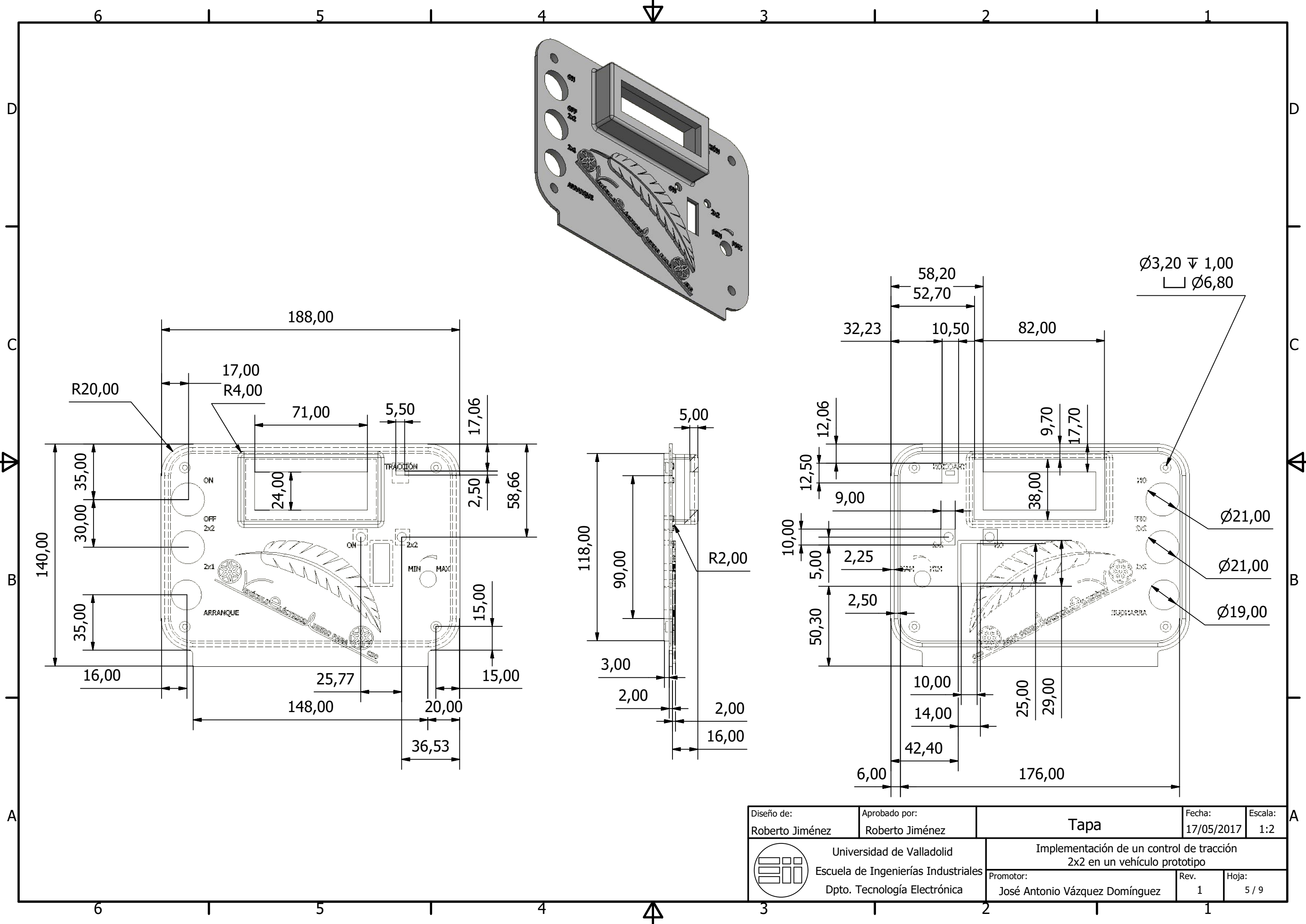
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	ENGANCHE MANILLAR 1		Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:1
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo			
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez		Rev. 1	Hoja: 2 / 9




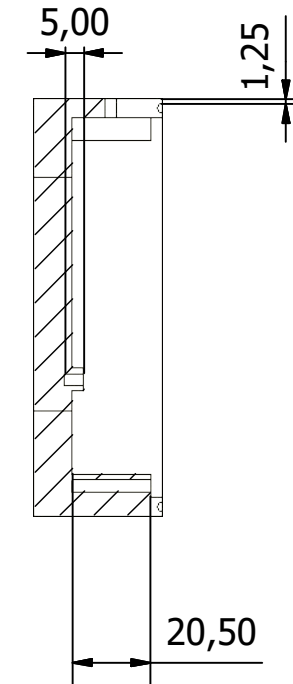
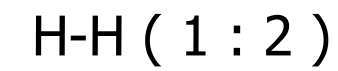
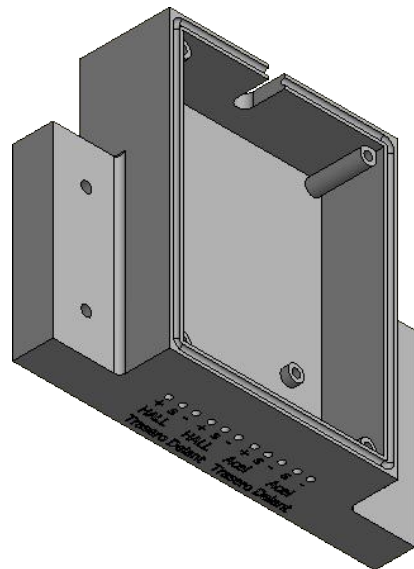
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	ENGANCHE MANILLAR 2		Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:1
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo			
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 3 / 9	

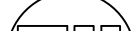


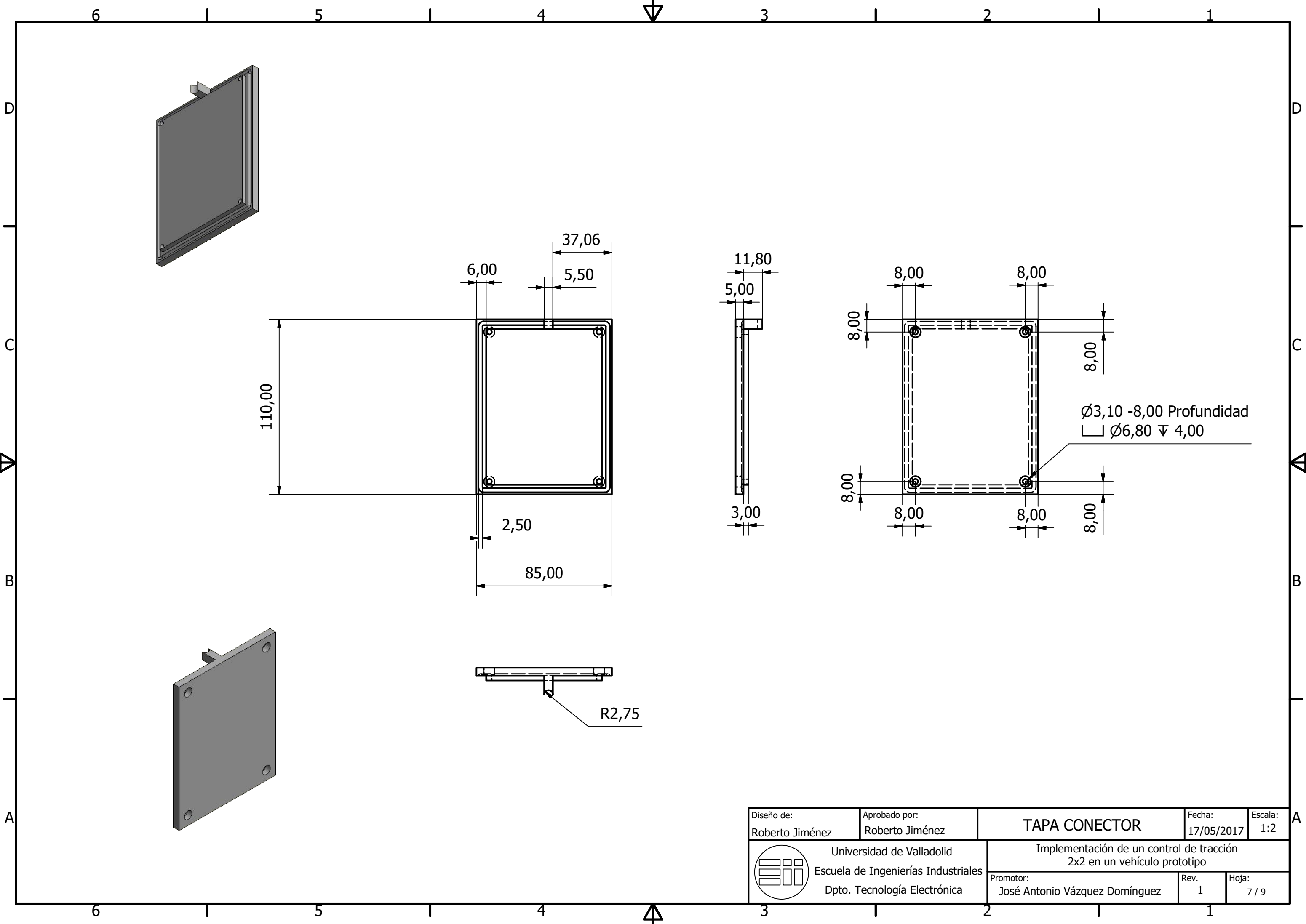
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	Base	Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo		
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 4 / 9




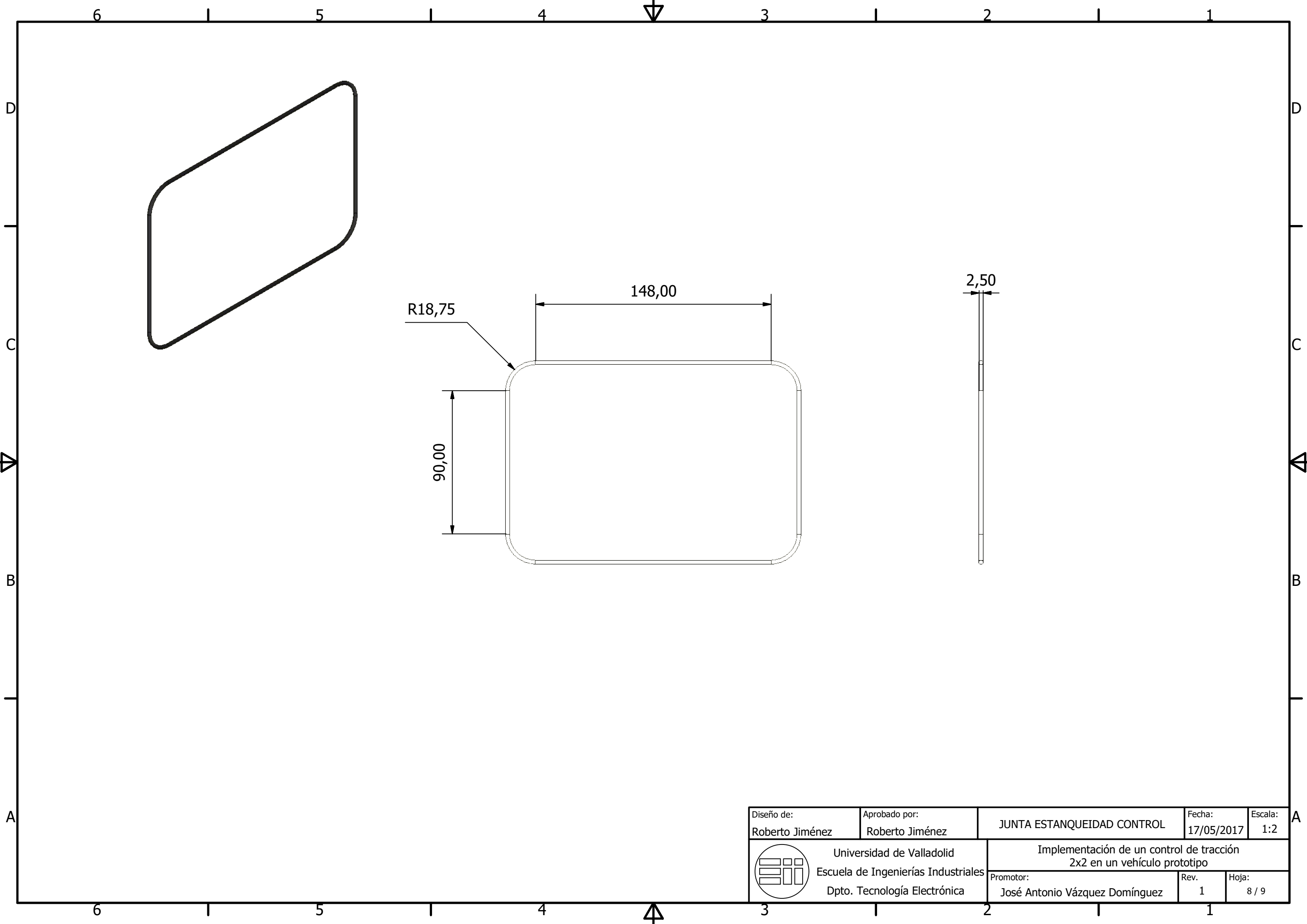
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	Tapa		Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo			
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 5 / 9	




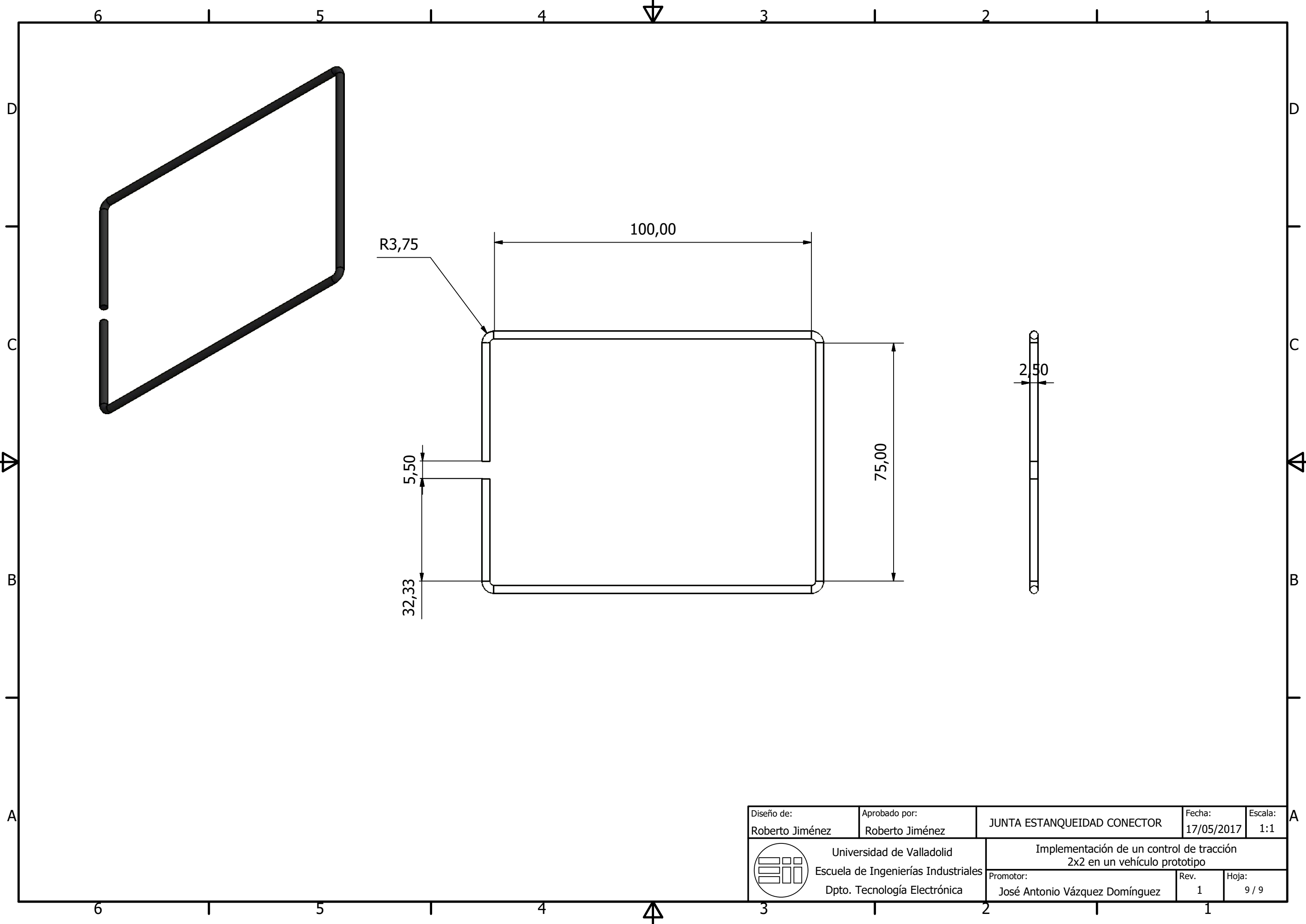
Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	BASE CONECTOR	Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 <p>Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica</p>		<p>Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo</p>		
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 6 / 9




Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	TAPA CONECTOR		Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo			
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 7 / 9	



Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	JUNTA ESTANQUEIDAD CONTROL	Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:2
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo		
Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez			Rev. 1	Hoja: 8 / 9



Diseño de: Roberto Jiménez	Aprobado por: Roberto Jiménez	JUNTA ESTANQUEIDAD CONECTOR	Fecha: 17/05/2017	Escala: 1:1
 Universidad de Valladolid Escuela de Ingenierías Industriales Dpto. Tecnología Electrónica		Implementación de un control de tracción 2x2 en un vehículo prototipo		
		Promotor: José Antonio Vázquez Domínguez	Rev. 1	Hoja: 9 / 9